

協働ロボット用電動真空グリッパ ZXPE5 Series



- **電気配線コネクタを接続するだけで動作可能**
真空ポンプ内蔵のためエア源がないところで使用可能
- **吸着に必要な周辺機器をユニット化**
真空ポンプ、大気開放弁、圧力モニタ、パッドを一体化
- **3つの運転モード**
オートマッチックモード、マニュアルモード、コンティニュアスモード
- **製品状態確認ができる診断機能搭載**
空吸い時真空圧力の初期状態と現状を比較
最高真空圧力の出荷状態と現状を比較
- **豊富なパッドバリエーションで様々なワーク形状に対応**
- **LEDによるステータス360°表示**

仕様

本体仕様	取付規格		ISO 9409-1-50-4-M6準拠
	使用温度範囲 [°C]		5~40
	コネクタ形状		M8 8ピン(プラグ)
	質量 [g]	本体 ^{注1)}	722(556)
		コネクタケーブル	P.6 ロボット対応コネクタケーブル参照
		アダプタ付パッド	P.4 パッド部個別手配品番参照
	最大可搬質量 [kg] ^{注2)}		5
	最高真空圧力 [kPa] ^{注3)}		-74
最大吸込流量 [L/min(ANR)] ^{注3)}		4.5	
騒音値 [dB(A)] ^{注4)}		60	
電源仕様	電源電圧 [V]		DC24±10%
	消費電流 [mA] ^{注5)}	最大電流 ^{注6)}	1,400
		待機電流 ^{注7)}	60
IO通信 入力仕様	入力形式		PNP/NPN
	入力ON電圧		15V以上
	入力ON電流		3mA以上
	入力OFF電圧		5V以下
	入力OFF電流		0.5mA以下
IO通信 出力仕様	出力形式		PNP/NPN
	最大負荷電流 [mA]		200
	保護機能		短絡保護回路内蔵

注1) メインプレートAss'yを含んだ質量です。コネクタケーブル、アダプタ付パッドの質量は含まれません。

()はパッド取付用フランジAss'yなしの場合の質量です。

注2) パッド径、取付け姿勢、ワークによって制限されます。本製品は最大可搬質量以下でご使用ください。最大可搬質量を超えての吸着・搬送は、本体故障およびワーク落下の恐れがあります。

注3) 当社測定条件によるグリッパ運転モード:コンティニュアスモード時(真空ポンプ連続稼働状態)の値。大気圧(天候、標高等)や測定方法で変化する場合があります。

注4) 当社測定条件による実測値。(保証値ではありません)

注5) 電源電圧DC24V印加時。

注6) 突入電流を含む。

注7) 待機電流は電動真空グリッパ待機状態中の平均電流値です。